応力発光材料の減衰特性に関する研究 Research on Decay Characteristics of Elasticoluminescent Material

精密工学専攻 52 号 山﨑 歩美 Ayumi Yamasaki

(1) 緒言

現代社会において,我々は様々な工業製品の恩恵を受けて いる.このような生活環境の中で工業製品の破損を防止する ためには,負荷や構造,材料強度の正確な評価の下で,設計・ 製作が行われることが必要とされる.その際には,材料力学 特性が不確定な場合には実験的な手法によるひずみ,応力測 定が欠かせない.現在,実験での応力,ひずみ測定法で広く 使用されている手法の一つとして,ひずみゲージ法がある. ひずみゲージ法は様々な場合に利用でき,安価であるといっ た利点がある.しかし,電圧励起が必要であることや,点計 測であるといった問題点がある⁽¹⁾.

そのため、本研究では応力発光材料という機能性材料に注 目した.応力発光材料は、様々な機械的刺激に対し発光する 特徴から、暗視下における構造物の微小ひび割れ検出用モニ タリングシステムなどの開発が進められている⁽²⁾.しかし、 応力発光材料の発光機構や発光特性について明らかになっ ていない.そこで、本研究では、応力発光材料の応力測定へ の有用性向上を目的とし、応力発光材料の燐光特性、応力発 光特性を明らかにする.燐光特性としては燐光時の時間的特 性について考察している.また応力発光特性に関しては、引 張試験を行うことで引張荷重とその荷重による発光との関 係について考察している.

(2) 応力発光材料

応力発光材料は,様々な機械的刺激に対し発光する無機蛍 光体である. 母体結晶に発光中心として遷移金属イオンや希 土類イオンを添加したものであり,様々な種類のものが開発 されている. その中で, 代表的なものに Eu²⁺ を発光中心と してドープしたアルミン酸ストロンチウム (SrAl₂O₄:Eu²⁺, SAOE) がある. 開発されている様々な応力発光材料の中で も、人間の分光視感効果度が最大となる波長に近く(応力発 光波長 520nm),また応力発光強度が最も高いという特徴が ある(3). そのため、目視ではひずみ等が確認できない暗視下 での利用が期待されている.この応力発光材料の発光には, 燐光性と応力発光性があると考えられ,励起後に発光強度を 徐々に減少させながら長時間発光(燐光)し、負荷を加える と発光強度が増加するという特徴がある(Fig. 1). また, 応 力発光材料は粒子一つ一つがセンサとして機能する特徴が あるため、あらゆるスケールでの測定や面測定が可能となっ ている.現段階では、燐光機構、応力発光機構について完全 な理解はなされていないが、様々なメカニズムが考えられて いる. 燐光機構は, 励起によりユウロピウムの自由電子が高 エネルギ状態となった後, すぐに基底状態に戻らず格子欠陥

などのトラップにより捕獲されることにより燐光が生じる と考えられている.しかし,励起により,同時に生じる正孔 も発光に大きく寄与していると考えられている⁽⁴⁾.応力発光 機構としては,励起により格子欠陥に捕獲された電子が外力 により解放され, Eu²⁺ と再結合することで発光すると考え られている⁽⁵⁾.さらに,電場発光,格子欠陥,摩擦,破壊発 光の影響もあると考えられている⁽⁶⁾.

(3) 試験片および試験機

試験片は粉末状の応力発光材料とエポキシ樹脂を混合し 作成する.エポキシ樹脂,硬化剤,応力発光材料の重量比を 4:2:0.1とし,脱泡を行いながら撹拌する.それをシリコ ン型に流し込み,送風恒温乾燥機で35℃に保ち,48時間静 置して凝固させる.その後,Fig.2に示すダンベル型になる よう切削加工を行い,試験片を作成する.応力発光材料は SrAl₂O₄:Eu²⁺であり,粉末状で市販されているもの(境化 学工業株式会社)を利用している.

Fig. 3 に実験で用いた試験機の概要を示す. 試験片はスラ イダとロードセルに結合されているアタッチメントにボル トで固定する. スライダを移動させることで, 試験片に引張 荷重が加えられる. その引張荷重はロードセルにより計測す る. 応力発光体への励起には波長 375nm の紫外線ライトを 用いる. 紫外線ライトの電源はリブータを用いて制御する. 試験片からの発光は, 光ファイバを通し受光され, Counting Unit C8855-01 (浜松ホトニクス製)により発光光子をカウ ントする. 外部光の影響を遮断するため, 試験機は暗箱内に 設置してある. 荷重装置, フォトンカウンタ, 紫外線ライト などは PC でコントロールされている.



Phosphorescence

Mechanoluminescence





Fig. 2 Configuration of specimen

(4) 燐光特性

4.1 実験

燐光特性を求めるために,試験片に紫外光ライトを 10 秒 間照射し,その後 0.1 秒ごとに光子数を計測する実験を行っ た.この実験により, Fig.4に示すような燐光による光子数 の時間変化が得られた.応力発光体から生じる光子数は励起 により急激に増加し,励起後は Fig.4に示すような減衰を示 す.ここで,応力発光材料の発光の基本である燐光の発光モ デルを考える.

4.2 燐光発光モデル1

Fig. 5(a) に示すように、単位体積当たりに励起状態の蛍 光粒子が N 個あるとする.また、時刻 t に依然として励起 状態にある分子の数を N(t) と表す.この励起粒子は、光子 を放出しながら減少する.この発光過程での粒子遷移の速度 定数を α とする.この時、時刻 t から t+dt 間に発光過程 を経て減少していく励起分子の数 dN は、

$$\mathrm{d}N = -\alpha N(t)\mathrm{d}t \tag{1}$$

これより励起分子の時間変化を求めると以下の式になる.

$$N(t) = N(t=0) \cdot e^{-\alpha t} \tag{2}$$

式(2)で得られる N(t) は、単位時間に単位体積から放射され る光子の数であると考えられ、基本的な蛍光の発光モデルで ある⁽⁷⁾.しかし、式(2)で示される燐光発光モデルでは、本研 究の実験で得られた光子数の時間変化に対して、近似するこ とができなかった(Fig. 4(a)).そのため、励起状態にない 粒子を考慮した燐光発光モデルを作成した.

4.3 燐光発光モデル2

粒子全体の蛍光粒子を N_0 個とする. そのため,励起状態 にない粒子は $N_0 - N$ 個となる. Fig. 5(b) に示すように,紫 外光に励起されていない粒子は励起粒子の影響により励起 状態となることが考えられる.また,これは粒子総数に対す る励起粒子数の割合に影響されると考える.そのため,微小 時間 dt 間に発光過程で減少する励起粒子と励起状態とな る粒子の数は以下で示すことができると考えられる.

$$dN = -\alpha N(t) dt + \alpha N(t) \cdot \beta \frac{N_0 - N}{N_0} dt$$
(3)

ここで、励起状態にない粒子が励起される際の速度定数(単位時間あたりに励起される粒子)を β とする.式(3)より、単位時間に単位体積から放射される光子数は、

$$N_b(t) = N_0 \frac{1 - \beta}{1 - \beta e^{-\alpha(1 - \beta)t}} e^{-\alpha(1 - \beta)t}$$

$$\tag{4}$$

ここで、 $N_b(t)$ を燐光による光子数の時間変化とする. Fig. 4(b) に実験で得た光子数の時間変化と式(4)から得られる 曲線を示す.式(4)で得られる曲線は、実験結果に対して決 定係数 $R^2 = 0.998$ となり、近似することができたといえる. ここで、 $\alpha = 0.0946$ 、 $\beta = 0.959$ となった.また、他実験結



Fig. 3 Experimental device







Fig. 5 Model of emitting photons in phosphorescence

果を用いて係数を求めると、係数 α は α =0.0908~0.1 、係 数 β は β =0.95~0.968 の範囲となり、それぞれ平均は α_a =0.962、 β_a =0.956 となった.

(5) 応力発光特性

5.1 実験手順

応力発光特性を求めるために,試験片に加えられる荷重 F(t)を Fig. 6 で示すように変化させる実験を行った.ここ で,Fig. 6(a)の荷重変動を行う実験を「実験 1」,Fig. 6(b)の 荷重変動を行う実験を「実験 2」とする.実験 1 では,初期 荷重 $F_0 = 0$ [N]とし,20秒後に荷重を $F_1 \sim F_5$ [N]に変化さ せた.また実験 2 では,初期荷重 $F_0 = F_1 \sim F_5$ [N]とし,20 秒後除荷した.

以下に,実験手順を示す.

初期荷重 F₀ を加えている状態で、試験片に紫外線ライトを用いて、10秒間励起する.

- 2) 0.1 秒ごとに光子数の計測を始める.
- 20秒後、スライダを動かし、試験片に加えられる引張荷 重を変化させ、10秒間保持する.
- 4) 再度、スライダを動かし荷重を変化させ、その 10 秒後 計測を終了する.

ここでスライダの加速度は 0.098mm/s², 速度は 0.1m/s とする.また, 各実験は二回行っている.

5.2 実験結果

Fig. 7(a) に実験1で得た光子数の時間変化を示す.励起により光子数は時間と共に減少し,負荷により増加していることが確認できるが,燐光時に光子数が時間により減衰していることは,応力発光特性を求めることを困難としている. そのため,本研究では4章で求めた燐光時の光子数の時間変化 N_b(t)を用い,実験結果 N_e(t) との比r(t)を求めた.

$$r(t) = \frac{N_e(t)}{N_b(t)} \tag{5}$$

ここで用いた $N_b(t)$ は試験片に加わる荷重が F_0 の時間 $t = 0 \sim 20 [s]$ の結果を用いて算出した.また,荷重と発光の 関係を求めるために,負荷による比rの変化量 Δr を求めた. ここで, Fig. 8(a)より,試験片に負荷をかける前の燐光時に は $r \approx 1$ とする.

$$\Delta r = r_{\max} - 1 \tag{6}$$

Fig. 9 に、 Δr と負荷荷重の変動量の関係を示す. ここで の荷重変動量 ΔF は最大荷重 F_{max} を用い、 $\Delta F = F_{max} - F_0$ で求める. 荷重変動量の増加に伴い、 Δr は増加している. また、一回目、二回目の各実験結果はほとんど同じ値を示した. このことから、負荷荷重と発光には関係性があり、また 再現性があると考えられる.

Fig. 7(b) に実験2の実験結果を示す. 実験2は試験片に 対して初期の負荷状態や負荷荷重の向きが, 実験1とは異な るにもかかわらず, Fig. 6(a) と同じ軌跡となった. ここで, 各実験結果における t = 0~20 [s] の光子数減衰の近似式を 式(4)を用いて求めた. 実験 1 では a1=0.0903~0.1, $\beta_1 = 0.95 \sim 0.977$ の範囲となり、平均は $\alpha_{1a} = 0.9631$, $\beta_{1a} = 0.9527$ となった. 実験 2 では $\alpha_2 = 0.0898 \sim 0.1$, $\beta_2 = 0.95 \sim 0.973$ の範囲となり、平均は $\alpha_{a2} = 0.9752$ 、 $\beta_{a2}=0.955$ となった.これより実験 1,2では係数に大きな 差はなく,減衰曲線が大きく変化しない範囲内の係数となっ た. このことから, 各実験での $t = 0 \sim 20$ [s] の減衰は同じ 減衰を示し、燐光減衰であることがわかる.これより、負荷 状態に燐光減衰は影響されないと考えられる.これは、負荷 に比べ,紫外光励起の方が,蛍光粒子に強く影響しているこ とが要因であると考えられる.特に実験2では、紫外光によ る励起で、負荷により発光する粒子も励起され、負荷状態に 関わらず,ほとんどの粒子が紫外光による励起状態となって いると考えられる.

Fig. 9 に実験 2 で得た結果を用いた Δr と荷重変動量の関係を示す. ここでの荷重変動量 ΔF は最小荷重 F_{min} を用い





Fig. 9 Relationship between load ΔF and Δr

て、 $\Delta F = F_0 - F_{min}$ で求める.荷重の増加に伴い、 Δr は増加している.実験1と同様、実験2の一回目、二回目の結果には大きな差はない.また、実験1では引張荷重を加えた時、実験2では除荷(圧縮)をした時の光子数変化から算出した Δr であるが、実験1と実験2の結果も近い値となっている. 各点でばらつきが生じているのは、各実験で試験片に加えられている荷重にばらつきがあることが原因であると考えられる.これらのことから、燐光による光子数の減衰が生じている状態で、試験片に荷重が加わったときに生じる応力発光による光子数変化には荷重の向きは影響しないと考えられ る.

ここで、燐光時だけでなく応力発光を含む光子数の時間変 化の近似式の作成を行った.実験 1,2の結果の近似式を作 成した.Fig.7より、燐光発光により光子数は減衰、負荷に より増加,除荷後は光子数は減少し燐光減衰状態に戻ること がわかる.このことから、燐光発光の上に応力発光が生じて いると考え、光子数の時間変化を表す式(7)を作成した.こ こで、K,γ は係数とする.

$$N(t) = N_0 \frac{1 - \beta}{1 - \beta e^{-\alpha(1 - \beta)t}} e^{-\alpha(1 - \beta)t} \cdot \left(1 + K e^{\gamma |F(t) - F_0|}\right)$$
(7)

Fig. 10 に実験結果と作成した減衰曲線を示す.特に, Fig. 10(c), (d) は時間 $t = 20 \sim 21.5$ [s] 間を拡大したものであり, 実験結果を点グラフ,作成した減衰曲線を線グラフで示す. これより作成した式により実験結果の減衰を近似すること ができたといえる.ここで,近似式の係数を実験1ではK₁, γ_1 , 実験2では K_2 , γ_2 とする. 係数 K_1 , K_2 は $K_1 = K_2 =$ 1×10⁻²² となり、荷重の向き、大きさに関係なく一定とな った. しかし係数 y1, y2 は、負荷荷重変動後の減衰に影響 する係数であり、荷重変動量により異なる値となった. Fig. 11 に係数 1/γ₁, 1/γ₂ と荷重変動量 ΔF の関係を示す. ここ で,各実験での荷重F1の実験結果では応力発光による光子数 変化が微小であったことから,近似式を作成できなかった. Fig. 11 より, 荷重変動量と 1/γ との関係は線形関係にある といえる.また実験 1,2 では同じ線形関数で表されると考 えられる. これより, 係数 1/γ は傾き a=0.0192, 切片 b=0.0321 の荷重変動量 ΔF の関数で表せた. このことから 式(8)は以下のように書き換えられる.

$$N(t) = N_0 \frac{1-\beta}{1-\beta e^{-\alpha(1-\beta)t}} e^{-\alpha(1-\beta)t} \cdot \left(1+Ke^{\frac{|F(t)-F_0|}{a\cdot\Delta F+b}}\right)$$
(8)

(6) 結言

本研究では、応力発光材料の燐光特性に注目しながら、応 力発光材料がもつ応力発光特性について実験、考察を行った. 燐光時の発光特性を求めるために、燐光モデルを構築した. 燐光時の光子数の時間変化はここで提案した理論式を用い て表すことができた. 燐光の発光モデルでは、紫外光励起さ れない粒子の発光も考慮する必要があった.また、紫外光励 起を行った場合、負荷状態にかかわらず、燐光減衰は一様な 減衰を示すことがわかった.そして応力発光は、負荷荷重の 向きには影響されず、荷重変動量が大きく影響していた.そ して、応力発光が生じた場合の光子数の時間変化を求めた. その係数は荷重変動量と比例関係にあることが明らかとな った.

参考文献

- (1) 矢川元基編,構造工学ハンドブック,丸善株式会社 (2004), pp.409-423
- (2) 石井慶子, 染矢聡, 佐伯昌之, 宗像鉄雄, 応力発光体の



(c) $t = 20 \sim 21.5$ [s] (EXP 1) (d) $t = 20 \sim 21.5$ [s] (EXP 2) Fig. 10 Time dependence of photon counts and approximate curve



Fig. 11 Relationship between load ΔF and $1/\gamma$

時系列応答特性に着目した荷重評価,日本機械学会論文集(C編),**79**-806(2013), pp.432-442.

- (3)藤井侑輝,徐超男,応力発光体と計測応用,日本結晶成長学会誌,40-3(2013), pp.34-40.
- (4) Yi Jia, Ming Yei, Weiyi Jia, "Stress-induced mechanoluminescence in SrAl2O4:Eu2+, Dy3+, OPTICAL Materials, 28(2006), pp.974-979.
- (5) 前川博一,応力発光体の偽造防止技術への展開,光技術 コンタクト,54-2 (2016), pp.4-8.
- (6) 徐超男, 新規な高輝度応力発光体・デバイスに関する研 究開発, まてりあ, 44-9(2005), pp.742-748.
- (7) 木下和彦,御橋廣眞編,蛍光測定・生物科学への応用, 株式会社学会出版センター(2002), pp.4-5.